

# RT Box

## *DEMO MODEL*

### Demo Application for the XML/JSON-RPC Scripting Interface of the RT Box

RT BoxのXML/JSON-RPCスクリプトインタフェースのデモアプリケーション

- PLECSでPythonやMATLABでRLC回路を使用 -

Last updated in RT Box TSP 4.0.1

# 1 はじめに

このデモ モデルは、PythonスクリプトやMATLABスクリプトを使用してRT BoxのXML/JSON-RPCインタフェースの基本的な使用方法を示すことを目的としています。このデモモデルには次の機能があります:

- RT Boxへの実行ファイルのアップロード
- リアルタイムシミュレーションの開始
- Programmable Valueブロックの設定
- Data Captureブロックからのデータの読み出し

## 注意

このモデルには、次からアクセスできるモデル初期化コマンドが含まれています。

PLECS Standalone: シミュレーションメニュー + シミュレーション・パラメータ... → 初期化

PLECS Blockset: Simulinkモデルウィンドウで右クリック → モデル プロパティ → コールバック → InitFcn\*

## 1.1 必要なハードウェアおよびソフトウェア

以下に、このXML-RPCのデモを完全に実行するために必要なソフトウェアとハードウェアを示します。

### ソースファイル

このデモには主に2種類のファイルが含まれています。PLECSモデル(Standalone版は.plecs、Blockset版は.slx)とスクリプトファイル(Pythonスクリプトはrlc\_network\_scripting.py、MATLABスクリプトはrlc\_network\_scripting.m)です。これらのファイルは、このデモのフォルダ内にあります。

### PLECSから.elfファイルを生成

新しい実行可能ファイルとリンク形式(.elf)ファイルを生成するには、PLECSおよびPLECS Coderのライセンスが必要です。これらの製品の試用ライセンスをリクエストするには、[www.plexim.com/trial](http://www.plexim.com/trial)<sup>1</sup>にアクセスしてください。

.elfファイルを生成するには、以下の手順に従ってください:

- 対象のPLECS StandaloneまたはPLECS Blocksetモデルを開きます。
- **Coder** -> **Coder オプション...** ウィンドウから適切な**システム**を選択します。次に、**ターゲット**タブで、**ターゲット**ドロップダウンメニューからPLECS RT Box 1、PLECS RT Box 2、PLECS RT Box 3、またはPLECS RT Box 4のいずれかを選択します。
- **ターゲットデバイス**フィールドを空のままにして、**ビルド**ボタンをクリックします。これにより、特定のターゲットデバイスにモデルをアップロードせずに.elfファイルを生成します。生成した.elfファイルは、デフォルトでは、それぞれのPLECSモデルファイルと同じディレクトリにあるrlc\_network\_scripting\_codegenというフォルダ内に配置されます。

<sup>1</sup>  
<https://www.plexim.com/trial>

### RT BoxでPythonスクリプトを実行するには

.elfファイルが生成されると、Pythonスクリプトを実行するためにPLECSまたはPLECS Coderのライセンスは必要ありません。イーサネット経由でホストコンピュータに接続された RT Boxが必要です。

## 注意

Windows、Linux/UNIX、macOS、およびその他のオペレーティングシステムの場合、Python 3.xは<https://www.python.org/downloads/>から新規インストールまたはアップデートできます。

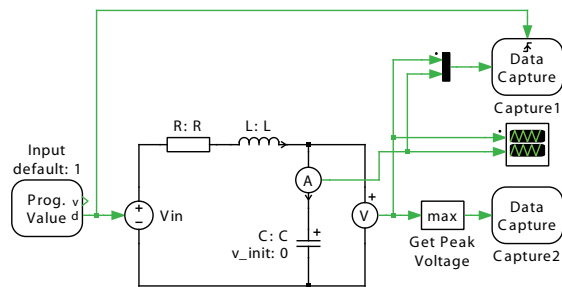
## RT BoxでMATLABスクリプトを実行するには

上記と同様に、.elfファイルが生成された後は、PLECSまたは PLECS Coderのライセンスは不要になります。ただし、MATLABスクリプトを実行するには、有効なMATLABのインストールとMATLABライセンスが必要です。また、イーサネット経由でホストコンピュータに接続されたRT Boxが必要です。

## 2 モデル

モデル化した電気システムは、[図1](#)に示すように、単純なRLCネットワークです。キャパシタはDC電圧源からRL回路を介して充電され、その電圧と電流はそれぞれ電圧計と電流計を使用して監視しています。このアプリケーションの目的は、入力電圧ステップが印加されたときの過渡中に発生する最大電圧を検出することです。

図1: スクリプト機能付きRLCネットワーク



## 3 スクリプト

RT Boxの操作は、内蔵のXML-RPCまたはJSON-RPCインタフェースを介して制御できます。スクリプトインタフェースの概要を[図2](#)に示します。XML/JSONRPCは、リクエストを処理し、必要なデータをXML(Extensible Markup Language)またはJSON(JavaScript Object Notation)を使用してデータを返します。XML/JSONRPCは、Python、MATLAB、C、Javaなど、さまざまなプログラミング言語でサポートされています。このデモでは、RT Boxへの.elfファイルの読み込み、シミュレーションの開始、リアルタイムシミュレーションからのデータの読み取りやリアルタイムシミュレーションへのデータの送信など、RT Boxとの基本的なやり取りについて説明しています。一般的に、このようなスクリプト環境は、自動テスト手順の実装に使用できます。

### 注意

XML/JSON-RPCインタフェースには非決定的な遅延があります。したがって、時間遅延が安定性に影響する閉ループ方式の制御動作など、時間的制約のあるタスクを実行することはできません。

RT BoxのXML/JSON-RPCインタフェースに関する詳細は、RT Boxユーザマニュアル3の"スクリプティング"セクション2を参照してください。

<sup>2</sup> <https://docs.plexim.com/tsp/rtbox/latest/scripting/#rtbox-scripting>

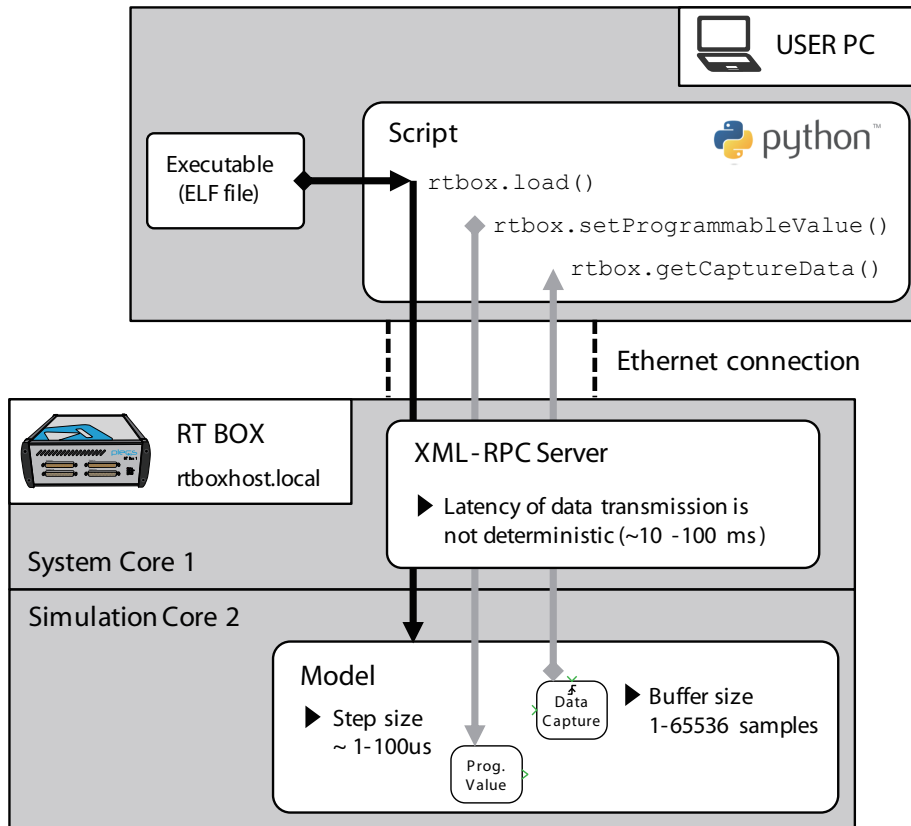
<sup>3</sup> <https://www.plexim.com/sites/default/files/rtboxmanual.pdf>

### 3.1 Pythonスクリプト

次のセクションでは、このデモモデルで使用されているPythonスクリプトrlc\_network\_scripting.pyの一部について説明します。

XML/JSON-RPCソケットは、TCPポート9998で受信データをリッスンするように設定されています。このスクリプトを実行

図2: イーサネットを使用してホストコンピュータに接続されたRT BoxのXML-RPCインタフェース



する前に、スクリプト内のRT Boxホスト名をrtbox-123.localから、このデモの実行に使用するRT Boxのホスト名に変更する必要があります。最初に必要なモジュールをロードし、モデル名と通信方法を定義します。

```
import socket
import time
import base64

HOST_NAME      = "rtbox-123.local"
ip             = socket.gethostbyname(HOST_NAME)
HOST_ADDRESS   = "http://" + ip + ":9998/RPC2"
MODEL_NAME     = "rlc_network_scripting"
METHOD        = "XML" # choose "XML" or "JSON"
```

次に、生成された.elf ファイルが読み取られ、選択した通信方法(XML-RPCまたはJSON-RPC)に応じて構成されたRT Boxにアップロードされます。

```
if METHOD == "JSON":
    import jsonrpc_requests
    import collections.abc # to make jsonrpc_requests usable for Python 3.10+
    collections.Mapping = collections.abc.Mapping
    server = jsonrpc_requests.Server(HOST_ADDRESS)
elif METHOD == "XML":
    import xmlrpc.client
    server = xmlrpc.client.Server(HOST_ADDRESS)

with open("rlc_network_scripting_codegen/" + MODEL_NAME + ".elf", "rb") as f:
    print("Uploading executable")
    server.rtbox.load(base64.b64encode(f.read()).decode())
```

次のコマンドでリアルタイム シミュレーションを開始します:

```
server.rtbox.start()
```

getProgrammableValueBlocks() コマンドとgetDataCaptureBlocks() コマンドは、[図1](#)に示すように、それぞれ PLECSモデルに配置されているProgrammable ValueブロックとData Captureブロックをクエリします。

```
inputblocks = server.rtbox.getProgrammableValueBlocks()
outputblocks = server.rtbox.getDataCaptureBlocks()
```

コマンドsetProgrammableValue() は、PLECSモデル内でDC入力電圧 $V_{in}$ の値を指定された初期値1Vから2Vに設定します。

```
Vin = 2
server.rtbox.setProgrammableValue('Input', [Vin])
```

"Capture1"のData Captureブロックのパラメータウィンドウでは、**Trigger level**が1より大きいrisingの**Trigger type**が指定されています。コマンドgetCaptureTriggerCount() が0より大きい値を読み取ると、コマンドgetCaptureData() はRLCネットワークにおける入力電圧のステップ応答を1Vから2Vまで読み取ります。

```
while server.rtbox.getCaptureTriggerCount('Capture1')==0:
    print("Waiting for data")
    time.sleep(1)
data1 = server.rtbox.getCaptureData('Capture1')
data2 = server.rtbox.getCaptureData('Capture2')
```

次のコードは、RT Boxサーバとのリアルタイム通信を停止し、取得したデータを表形式で出力します：

```
Vm = [row[0] for row in data1['data']]
Am = [row[1] for row in data1['data']]
VmMax = data2['data'][0][0]

server.rtbox.stop()
```

## 3.2 MATLABスクリプト

Plexim社のMATLAB用JSON-RPCクライアントをまだインストールしていない場合は、まずインストールしてください。

### MATLAB用のJSON-RPCクライアントをインストール

- Plexim社のGitHubページ(<https://github.com/plexim/matlab-jsonrpc>)にアクセスし、**Code**をクリックして**Download ZIP**を選択して、JSON-RPCクライアントの最新バージョンをダウンロードしてください。
- matlab-jsonrpc-main.zipファイルを展開します。
- MATLABを開き、JSON-RPCクライアントを含むフォルダmatlab-jsonrpc-mainをMATLABの検索パスに追加します (追加方法は、こちらの[リンク<sup>4</sup>](#)を参照してください)。

<sup>4</sup> [https://www.mathworks.com/help/matlab/matlab\\_env/add-folders-to-matlab-search-path-at-startup.html](https://www.mathworks.com/help/matlab/matlab_env/add-folders-to-matlab-search-path-at-startup.html)

MATLABスクリプトの構造は、Pythonスクリプトの構造と非常によく似ています。次のセクションでは、このデモで使用しているMATLABスクリプトrlc\_network\_scripting.mの最初の2つの一部分のみを説明します。

```
HOST_NAME      = "rtbox-123.local";
HOST_ADDRESS   = "http://" + HOST_NAME + ":9998/RPC2";
MODEL_NAME     = "rlc_network_scripting";
```

次に、生成された.elfファイルが読み込まれ、JSON-RPC通信方式を使用して設定済みのRT Boxにアップロードされます。

```
%Initialize server and load executable
server = jsonrpc(HOST_ADDRESS);

f = fopen('rlc_network_scripting_codegen/' + MODEL_NAME + '.elf', 'rb');
fprintf("Uploading executable\n");
server.rtbbox.load(matlab.net.base64encode(fread(f, '*uint8')));
fclose(f);
```

## 4 シミュレーション

Pythonスクリプトは、任意のPython IDEで実行することも、以下に説明するように実行することもできます。Pythonスクリプトは、RT Boxに.elf実行可能ファイルをロードし、リアルタイムシミュレーションを開始します。

### 注意

[必要なハードウェアおよびソフトウェア](#)で説明しているように、スクリプトを実行する前に.elfファイルを生成してください。さらに、スクリプト内のRT Boxホスト名を、デフォルトのrtbox-123.localから、使用するRT Boxに対応するホスト名に変更する必要があります。変更方法については、[Pythonスクリプト](#)を参照してください。

### 4.1 Pythonスクリプトの実行

WindowsのコマンドプロンプトまたはMacのターミナルから Pythonスクリプトにアクセスするには、.pyファイルが保存されているディレクトリ(つまり、RT Box Target Support Packageフォルダ内)に変更します。ここでは、フォルダがデスクトップにあることを前提としています。

Windowsのコマンドプロンプトを使用する場合:

```
cd C:\Desktop\PLECS_RT_Box\demos\rlc_network_scripting
```

Macのターミナルを使用する場合:

```
cd ~/Desktop/PLECS_RT_Box/demos/rlc_network_scripting
```

次に、WindowsのコマンドプロンプトでPython 3.xを使用してスクリプトを実行するには、次のコマンドを入力します:

```
py -3 ./rlc_network_scripting.py
```

Macのターミナルを使用する場合:

```
python3 ./rlc_network_scripting.py
```

Pythonスクリプトrlc\_network\_scripting.pyからの出力は次のようになります:

```
Uploading executable
Starting executable
Real-time simulation running
Available input blocks are:
['Input']
Available output blocks are:
['Capture1', 'Capture2']
Setting Vin as 2.00V
Waiting for data
Stopping executable
Real-time simulation stopped
Max value of Vm = 2.54V
```

## 4.2 Matlabスクリプトの実行

MATLABで`rlc_network_scripting.m`スクリプトを実行します。出力はPythonスクリプトの出力と非常によく似ているはずです。

## 5 まとめ

このモデルは、PLECS RT Box<sup>5</sup>コンポーネント ライブラリのProgrammable ValueブロックとData Captureブロックを含む、RT BoxのXML/JSON-RPCインタフェースの基本的な動作原理を示しています。

<sup>5</sup>  
[https://www.plexim.com/products/rt\\_box](https://www.plexim.com/products/rt_box)

## 6 付録

[図1](#)の"Capture1"のData Captureブロックで取得した電圧計と電流計の読み取り値を表示するには、Python用の無料で利用可能な2Dプロットライブラリである`matplotlib`を使用します。このデモのフォルダに含まれている`rlc_network_scripting_matplotlib.py`という追加のPythonファイルを参照してください。

[図3](#)は、RLCネットワークの入力電圧が1Vから2Vに変化したときのキャパシタの電圧と電流の波形を示しています。

### 6.1 matplotlibのインストール

次のコマンドを入力して`matplotlib`をインストールします:

Windowsのコマンドプロンプトを使用する場合:

```
py -3 -m pip install -U matplotlib
```

`pip`モジュールが不明であるというエラーメッセージが表示される場合は、`matplotlib`をインストールする前に、まずそれをインストールする必要があります:

```
py -3 -m pip install -U pip
```

Macのターミナルを使用する場合:

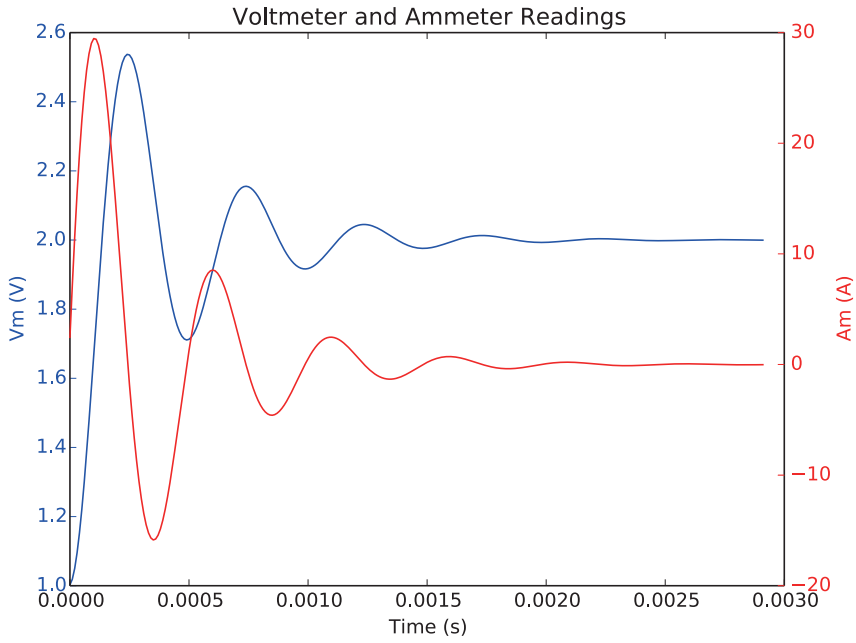
```
python3 -m pip install -U matplotlib
```

### 6.2 Pythonスクリプト

Pythonを使用してプロットするためのスクリプトを以下に示します:

```
import matplotlib.pyplot as plt
plt.close('all')
x = [i * data1['sampleTime'] for i in range(0, len(data1['data']))]
fig, ax1 = plt.subplots()
ax1.plot(x, Vm, 'b')
ax1.set_xlabel('Time (s)')
ax1.set_ylabel('Vm (V)', color='b')
ax1.tick_params('y', colors='b')
ax2 = ax1.twinx()
ax2.plot(x, Am, 'r')
ax2.set_ylabel('Am (A)', color='r')
ax2.tick_params('y', colors='r')
plt.title("Voltmeter and Ammeter Readings")
plt.show()
```

図3: キャパシタの電圧と電流の波形



## 7 参考文献

- [1] *RT Box User Manual*, Plexim GmbH, Online: <https://www.plexim.com/sites/default/files/rtboxmanual.pdf>  
日本語版: <https://adv-auto.co.jp/products/plexim/manual.html>

改訂履歴:

RT Box TSP 1.8.3 初版

RT Box TSP 2.2.1 JSON-RPC機能を追加

RT Box TSP 4.0.1 MATLABスクリプト用のJSON-RPCをサポートするために.mファイルを追加

## Pleximへの連絡方法:

☎ +41 44 533 51 00 Phone

✉ Plexim GmbH Mail

Technoparkstrasse 1

8005 Zurich

Switzerland

@ info@plexim.com Email

<https://www.plexim.com> Web

## 計測エンジニアリングシステムへの連絡方法:

☎ +81 3 6273 7505 Phone

✉ Keisoku Engineering System CO.,LTD. Mail

1-9-5 Uchikanda, Chiyoda-ku

Tokyo, 101-0047

Japan

<https://kesco.co.jp> Web

### *RT Box Demo Model*

© 2002–2026 by Plexim GmbH

このマニュアルで説明されているソフトウェアPLECSは、ライセンス契約に基づいて提供されています。ソフトウェアは、ライセンス契約の条件の下でのみ使用またはコピーできます。Plexim GmbHの書面による事前の同意なしに、このマニュアルのいかなる部分も、いかなる形式でもコピーまたは複製することはできません。

PLECSはPlexim GmbHの登録商標です。MATLAB、Simulink、およびSimulink Coderは、The MathWorks, Inc.の登録商標です。その他の製品名またはブランド名は、それぞれの所有者の商標または登録商標です。

本マニュアルは、Plexim社の英文マニュアルを日本語に翻訳したものです。本マニュアルと英文マニュアルとで差異がある場合、英文マニュアルを正とします。

本マニュアルの内容に基づいて発生した負傷や損害などに対して、Plexim GmbHおよび計測エンジニアリングシステム株式会社は一切責任を負いません。製品とアプリケーションに関連したリスクを最小限に抑えるため、ユーザが適切な設計および保護対策を用意する必要があります。